

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ II

Χαραλάμπους Χαρά

Θεσσαλονίκη, Εαρινό Εξάμηνο 2013



Αριστοτέλειο
Πανεπιστήμιο
Θεσσαλονίκης

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Άδειες Χρήσης

Το παρόν εκπαιδευτικό υλικό υπόκειται σε άδειες χρήσης Creative Commons. Για εκπαιδευτικό υλικό, όπως εικόνες, που υπόκειται σε άλλου τόπου άδειας χρήσης, η άδεια χρήσης αναφέρεται ρητώς.



Χρηματοδότηση

Το παρόν εκπαιδευτικό υλικό έχει αναπτυχθεί στα πλαίσια του εκπαιδευτικού έργου του διδάσκοντα. Το έργο «Ανοικτά Ακαδημαϊκά Μαθήματα στο Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης» έχει χρηματοδοτήσει μόνο τη αναδιαμόρφωση του εκπαιδευτικού υλικού.



Το έργο υλοποιείται στο πλαίσιο του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Έκπαιδευση και Δια Βίου Μάθηση» και συγχρηματοδοτείται από την Ευρωπαϊκή Ένωση (Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο) και από εθνικούς πόρους.



Σύνοψη

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

1 Ενότητα 1. Επίλυση Γραμμικών συστημάτων

- Γραμμικά Συστήματα
- Παραδείγματα
- Πρόταση

Σε αυτή την ενότητα μιλάμε για Γραμμικά συστήματα: μέθοδος εύρεσης λύσεων, Γραφή συνόλου λύσεων, μη συμβατά συστήματα $Null(A)$, $Ker(f)$ και $Null(A)^{\perp}$, $Im(f)$ και επίλυση γραμμικών συστημάτων, Μέθοδος του Cramer, σημεία σε μία καμπύλη.

Γραμμικά Συστήματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

$$AX = B$$

Γραμμικά Συστήματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

$$AX = B$$

Έχουμε ένα σύστημα με m εξισώσεις και n αγνώστους.
Α ο $m \times n$ πίνακας των συντελεστών, B ο $n \times 1$ πίνακας των
σταθερών, X ο $m \times 1$ πίνακας των αγνώστων.

Γραμμικά Συστήματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

$$AX = B$$

Έχουμε ένα σύστημα με m εξισώσεις και n αγνώστους.
Α ο $m \times n$ πίνακας των συντελεστών, B ο $n \times 1$ πίνακας των
σταθερών, X ο $m \times 1$ πίνακας των αγνώστων.
Θεωρούμε τον επαυξημένο πίνακα $[A|B]$ και κάνουμε
γραμμοπράξεις ώσπου να καταλήξουμε στον πίνακα $[C, D]$,
όπου ο C είναι σε ελαττωμένη κλιμακωτή μορφή γραμμών.

Γραμμικά Συστήματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

$$AX = B$$

Έχουμε ένα σύστημα με m εξισώσεις και n αγνώστους.
Α ο $m \times n$ πίνακας των συντελεστών, B ο $n \times 1$ πίνακας των σταθερών, X ο $m \times 1$ πίνακας των αγνώστων.
Θεωρούμε τον επαυξημένο πίνακα $[A|B]$ και κάνουμε γραμμοπράξεις ώσπου να καταλήξουμε στον πίνακα $[C, D]$, όπου ο C είναι σε ελαττωμένη κλιμακωτή μορφή γραμμών.
Στον πίνακα C αντιστοιχεί ένα νέο ισοδύναμο γραμμικό σύστημα. Είναι συμβατό;

Γραμμικά Συστήματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

$$AX = B$$

Έχουμε ένα σύστημα με m εξισώσεις και n αγνώστους.
Α ο $m \times n$ πίνακας των συντελεστών, B ο $n \times 1$ πίνακας των
σταθερών, X ο $m \times 1$ πίνακας των αγνώστων.

Θεωρούμε τον επαυξημένο πίνακα $[A|B]$ και κάνουμε
γραμμοπράξεις ώσπου να καταλήξουμε στον πίνακα $[C, D]$,
όπου ο C είναι σε ελαττωμένη κλιμακωτή μορφή γραμμών.
Στον πίνακα C αντιστοιχεί ένα νέο ισοδύναμο γραμμικό
σύστημα. Είναι συμβατό;

Αν έχω μηδενική γραμμή στον C τότε πρέπει και η
αντίστοιχη γραμμή στον D να είναι επίσης μηδενική,
διαφορετικά είναι μη συμβατό.

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Αν το σύστημα είναι συμβατό τότε λύνουμε το σύστημα

$$CX = D$$

ως προς τις μεταβλητές που αντιστοιχούν στις καθοδηγητικές
μονάδες.

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Αν το σύστημα είναι συμβατό τότε λύνουμε το σύστημα

$$CX = D$$

ως προς τις μεταβλητές που αντιστοιχούν στις καθοδηγητικές μονάδες.

Περιγράφουμε το σύνολο των λύσεων:

$$\{(x_1, \dots, x_n) : \text{παράμετροι } \}$$

όπου παράμετροι=μεταβλητές χωρίς καθοδηγητική μονάδα.

Παραδείγματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Να λυθούν τα παρακάτω συστήματα:

$$\begin{array}{l} \text{i) } \begin{array}{rcl} x & + & y & + & z & = & 0 \\ & x & + & 2y & - & z & = & 0 \\ & 2x & + & 3y & & & = & 0 \end{array} \end{array}$$

Παραδείγματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων
Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Να λυθούν τα παρακάτω συστήματα:

$$\begin{array}{l} \text{i) } x + y + z = 0 \\ \quad x + 2y - z = 0 \\ \quad 2x + 3y = 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \text{ii) } x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ \quad x_1 + 2x_2 - x_3 = 2 \\ \quad 2x_1 + 3x_2 = 0 \end{array}$$

Παραδείγματα

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Να λυθούν τα παρακάτω συστήματα:

$$\text{i) } \begin{array}{rcl} x & + & y & + & z = 0 \\ & & x & + & 2y & - & z = 0 \\ & & 2x & + & 3y & = & 0 \end{array}$$

$$\text{ii) } \begin{array}{rcl} x_1 & + & x_2 & + & x_3 = 1 \\ & & x_1 & + & 2x_2 & - & x_3 = 2 \\ & & 2x_1 & + & 3x_2 & = & 0 \end{array}$$

$$\text{ii) } \begin{array}{rcl} x & + & y & + & z = 1 \\ x_1 & + & 2x_2 & - & x_3 = 2 \\ 2x_1 & + & 3x_2 & = & 3 \end{array}$$

Λύση

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Ορίζουμε τον επαυξημένο πίνακα

$$\left(\begin{array}{ccc|c|cc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)$$

Λύση

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων
Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Ορίζουμε τον επαυξημένο πίνακα

$$\left(\begin{array}{ccc|c|cc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\begin{array}{l} \Gamma'_2 = \Gamma_2 - \Gamma_1 \\ \Gamma'_3 = \Gamma_3 - 2\Gamma_1 \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|c|cc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

Λύση

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Ορίζουμε τον επαυξημένο πίνακα

$$\left(\begin{array}{ccc|c|c|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\Gamma'_2 = \Gamma_2 - \Gamma_1} \xrightarrow{\Gamma'_3 = \Gamma_3 - 2\Gamma_1} \left(\begin{array}{ccc|c|c|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & -2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\Gamma'_3 = \Gamma_3 - \Gamma_2} \left(\begin{array}{ccc|c|c|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -3 & 0 \end{array} \right)$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Το δεύτερο σύστημα δεν είναι συμβατό, δηλ. δεν έχει λύση.

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Το δεύτερο σύστημα δεν είναι συμβατό, δηλ. δεν έχει λύση.

$$\longrightarrow \Gamma'_1 = \Gamma_1 - \Gamma_2 \quad \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

1. Ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ & + x_2 - 2x_3 = 0 \end{array}$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

1. Ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ & + & x_2 - 2x_3 = 0 \end{array}$$

Άρω

$$x_1 = -3x_3$$

$$x_2 = 2x_3$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

1. Ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ & + & x_2 - 2x_3 = 0 \end{array}$$

Άρα

$$x_1 = -3x_3$$

$$x_2 = 2x_3$$

Λύσεις του συστήματος

$$\{(-3x_3, 2x_3, x_3) : x_3 \in \mathbb{R}\} = \{x_3(-3, 2, 1) : x_3 \in \mathbb{R}\}$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

1. Ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ & + & x_2 - 2x_3 = 0 \end{array}$$

Άρα

$$x_1 = -3x_3$$

$$x_2 = 2x_3$$

Λύσεις του συστήματος

$$\{(-3x_3, 2x_3, x_3) : x_3 \in \mathbb{R}\} = \{x_3(-3, 2, 1) : x_3 \in \mathbb{R}\}$$

Διανυσματικός χώρος, ευθεία που περνάει από το (0,0,0).

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

2. Μη ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ + x_2 & - & 2x_3 = 1 \end{array}$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

2. Μη ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ & + & x_2 - 2x_3 = 1 \end{array}$$

Άρα

$$x_1 = -3x_3$$

$$x_2 = 1 + 2x_3$$

Χαραλάμπους Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

2. Μη ομογενές σύστημα:

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 3x_3 = 0 \\ + & x_2 - 2x_3 = 1 \end{array}$$

Άρα

$$x_1 = -3x_3$$

$$x_2 = 1 + 2x_3$$

Λύσεις του συστήματος

$$\{(-3x_3, 1+2x_3, x_3) : x_3 \in \mathbb{R}\} = \{x_3(-3, 2, 1) + (0, 1, 0) : x_3 \in \mathbb{R}\}$$

Παρατήρηση 1

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Στήλη χωρίς καθοδηγητική μονάδα ⇒ παράμετροι, άπειρες λύσεις

Παρατήρηση 1

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων
Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Στήλη χωρίς καθοδηγητική μονάδα \Rightarrow παράμετροι, άπειρες λύσεις

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 1 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Παρατήρηση 1

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων
Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Στήλη χωρίς καθοδηγητική μονάδα \Rightarrow παράμετροι, άπειρες λύσεις

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 1 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Λύσεις του συστήματος

$$\begin{aligned} \{(x_1, -x_3 - 3x_5, x_3, -2x_5, x_5) : x_1, x_3, x_5 \in \mathbb{R}\} = \\ \{x_1(1, 0, 0, 0, 0) + x_3(0, -1, 1, 0, 0) + x_5(0, -3, 0, -2, 1) : \\ x_1, x_3, x_5 \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

Παρατήρηση 1

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων
Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Στήλη χωρίς καθοδηγητική μονάδα \Rightarrow παράμετροι, άπειρες λύσεις

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 1 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Λύσεις του συστήματος

$$\begin{aligned} \{(x_1, -x_3 - 3x_5, x_3, -2x_5, x_5) : x_1, x_3, x_5 \in \mathbb{R}\} = \\ \{x_1(1, 0, 0, 0, 0) + x_3(0, -1, 1, 0, 0) + x_5(0, -3, 0, -2, 1) : \\ x_1, x_3, x_5 \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

Τυπόχωρος διάστασης 3

Πρόταση

Χαραλάμπους
Χαρά

Ενότητα 1.
Επίλυση
Γραμμικών
συστημάτων

Γραμμικά
Συστήματα
Παραδείγματα
Πρόταση

Αριθμός παραμέτρων = διάσταση διανυσματικού χώρου των λύσεων
 $= n - \text{rank}(A)$, όπου A πίνακας $n \times n$.



ΑΡΙΣΤΟΤΕΛΕΙΟ
ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ
ΘΕΣΣΑΛΟΝΙΚΗΣ

ΑΝΟΙΧΤΑ
ΑΚΑΔΗΜΑΪΚΑ
ΜΑΘΗΜΑΤΑ



Τέλος Ενότητας

Επεξεργασία: Dr. Φωτιάδης Ανέστης
Θεσσαλονίκη, Εαρινό Εξάμηνο 2013-14

